

JA-120PW Détecteur Bus volumétrique dual PIR et MW

Le produit est une composante du système **JABLOTRON 100**. Il sert à la détection du mouvement des personnes à l'intérieur des bâtiments. Grâce à la combinaison PIR et à la détection à micro-ondes (ci-après désignée MW), le détecteur est hautement résistant aux fausses alertes. Le détecteur surveille comme un détecteur PIR classique. Cependant, lors de la détection du mouvement dans une zone surveillée, le détecteur MW est activé, ce qui confirme l'activation PIR antérieure. Puis l'alarme est envoyée à la centrale. Le détecteur est destiné au montage par un technicien formé ayant un agrément valide Jablotron.

Installation

Le détecteur peut être monté sur un mur ou dans le coin d'une pièce. Son champ visuel ne devrait pas être perturbé par des objets en mouvement (par ex. des rideaux ondulants derrière un radiateur) ni des animaux domestiques. Aucun obstacle susceptible d'obstruer sa vue ne doit se trouver devant le détecteur et il ne doit pas être monté à proximité d'objets métalliques (brouillage du champ micro-ondes).

- Ouvrez le capot du détecteur (en appuyant sur le cliquet 7). Ne touchez pas le capteur PIR placé à l'intérieur (5) - il y a un risque de détérioration.
- Libérez l'équipement électronique - maintenu par le cliquet (4). Il n'est pas nécessaire de couper le connecteur micro-ondes (2).
- Dans la partie arrière de l'élément plastique, percez les orifices prévus pour les vis à bois et le câble. La hauteur recommandée du montage du détecteur est de 2,5 m au-dessus du niveau du sol.
- Enfilez le câble du bus et vissez l'élément plastique arrière (verticalement en orientant le cliquet du capot vers le bas).



Effectuez toujours le raccordement du bus lors de l'arrêt complet de l'alimentation du système.

- Remettez l'équipement électronique et raccordez le câble aux bornes (1).

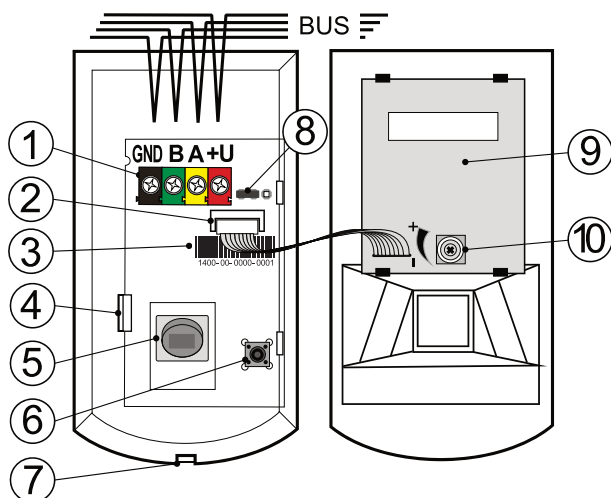


Figure: 1 - bornes du bus; 2 - connecteur micro-ondes; 3 - numéro de série; 4 - cliquet d'arrêt DPS; 5 - capteur PIR; 6 - interrupteur de sabotage; 7 - cliquet du capot; 8 - interconnexion de test; 9 - capteur MW; 10 - trimmer de paramétrage de la sensibilité MW

- Procédez ensuite conformément au manuel d'installation de la centrale. Procédure principale :
 - Après la mise en marche, le voyant jaune situé sous le capot du détecteur indique par clignotement que le détecteur n'est pas attribué au système.
 - Dans le programme **F-Link**, choisissez dans la fiche **Périphérique** la position demandée et activez le mode Paramétrage à l'aide de la touche **Attribuer**.
 - Appuyez sur l'interrupteur de sabotage dans le détecteur (6) - le détecteur sera ainsi paramétré et le voyant jaune s'éteindra.
- Fermez le capot du détecteur.

Paramétrage des caractéristiques du détecteur

Il s'effectue par le programme F-Link - fiche **Périphérique**. Pour la position du détecteur, utilisez la sélection **Paramétrage interne**. Un

dialogue s'affiche permettant de paramétrer (* indique la configuration usine) :

Indication du mouvement LED : désactive* / active l'indication du mouvement par le voyant rouge en exploitation. Signalisation permanente en mode maintenance.

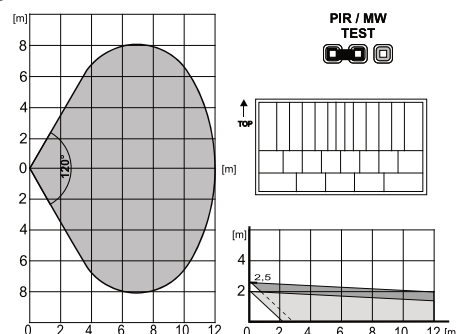
Niveau d'immunité PIR : détermine la résistance aux fausses alertes. Le niveau **Standard*** combine une résistance de base avec une réaction rapide. Le niveau **Élevé** offre une résistance supérieure, au détriment de la vitesse de réaction du détecteur.

Mise en circuit MW : détermine l'ampleur de l'analyse du mouvement réalisée par le capteur MW. Le niveau **Standard*** combine une résistance de base avec une réaction rapide. Le niveau **Élevé** offre une résistance supérieure, au détriment de la vitesse de réaction du détecteur.

Test de fonctionnement

Réalisez le contrôle du fonctionnement des deux capteurs en mode Maintenance de la centrale à l'aide du cavalier (8). ce cavalier n'est fonctionnel que dans ce mode de Maintenance de la centrale.

En usine, le **détecteur PIR** est équipé d'une lentille avec une vue de 110°/12m. Couverture de l'espace - se référer à la figure suivante. Réalisez le contrôle de couverture de l'espace avec l'interconnexion (8) connectée en position PIR. Le mouvement est indiqué par la LED rouge.

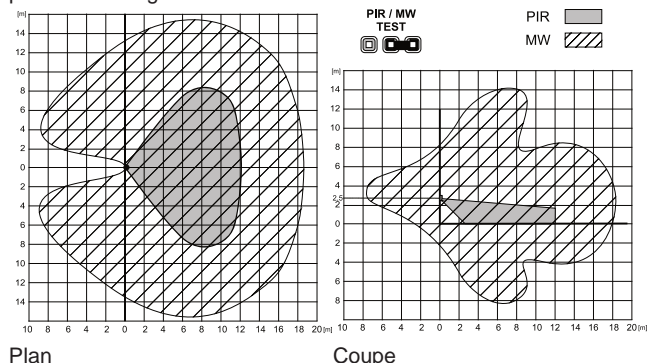


Il est possible de modifier la caractéristique en utilisant une lentille alternative :

JS-7904	Destinée aux couloirs longs, elle a une portée jusqu'à 20m Lors de l'utilisation de cette lentille, il est impossible d'utiliser le niveau élevé d'immunité !
JS-7910	Dispose seulement d'un éventail supérieur 120°/12m et ne couvre pas le sol (elle peut éliminer le mouvement des petits animaux sur le sol)
JS-7902	Rideau vertical - ne couvre pas la surface mais forme un mur de détection (il est possible de déterminer une barrière dont le passage est signalé)

Note : après le remplacement de la lentille, contrôlez si le détecteur couvre correctement l'espace (une lentille mal installée peut causer une absence de détection).

Le **détecteur MW** réagit au mouvement dans une envergure de 1 à 20 m. La portée peut être paramétrée par le trimmer (10). Ce détecteur peut détecter un mouvement même derrière des obstacles fixes non métalliques (derrière un mur, de l'eau qui coule dans un tuyau plastique, etc.). Il convient de paramétrer la portée MW de telle sorte qu'elle ne dépasse pas le champ visuel du détecteur PIR. Réalisez le contrôle de couverture de l'espace surveillé avec le cavalier (8) connecté en position MW. Le mouvement est indiqué par la LED rouge.



Plan

Coupe

JA-120PW Détecteur Bus volumétrique dual PIR et MW

Après contrôle de couverture de l'espace avec les interrupteurs individuels, déconnectez l'interconnexion*. Après la déconnexion, le détecteur réagit à l'activation des deux capteurs.



Paramètres techniques

Alimentation à partir du Bus de la centrale 12 V (9 ... 15 V)
Consommation de courant de secours (au repos) 5 mA
Consommation de courant pour la sélection du câble 25 mA
Hauteur d'installation recommandée 2,5 m au-dessus du sol
Angle de détection/couverture de détection 110° / 12 m
(avec une lentille de base)
Dimensions 95 x 60 x 55 mm
Classification Degré 2
Conforme à EN 50131-1, EN 50131-2-4
Environnement conforme à EN 50131-1 II. Interne général
Envergure des températures d'exploitation -10 à +40°C
De plus, conforme à ETSI EN 300 440-1, EN 60950-1,
EN 50130-4, EN 55022
Opération exige la notification des offices nationaux de télécommunications de la Finlande, France, Italie, Serbie-et-Monténégro, Espagne, Suède, Royaume-Uni.



Le produit est conçu et fabriqué en conformité avec les dispositions se rapportant à: Directive du gouvernement n°1999/5/EC, 2011/65/EU du JO, s'il est utilisé conformément à son usage. L'original de la déclaration de conformité se trouve dans la section Consultation sur www.jablotron.com



Note : Le produit, même s'il ne comprend aucune matière nocive, ne doit pas être jeté dans les ordures ménagères mais remis dans un lieu de récupération des déchets électroniques. Pour des informations détaillées, voir www.jablotron.com.